

Lineární nezávislost

Helena Říhová

FBMI

8. října 2010

Obsah

1 Lineární nezávislost

- Lineární kombinace
- Lineární (ne)závislost
- Vlastnosti lineární (ne)závislosti
- Geometrické vektory

Definice lineární kombinace

Definice

► Lineární kombinací (LK) vektorů $x_1, x_2, \dots, x_n \in L$, kde L je LP, rozumíme vektor

$$x = \sum_{i=1}^n k_i x_i, \quad \text{čísla } k_i \in \mathbf{R}, \quad i = 1, 2, \dots, n$$

jsou koeficienty lineární kombinace; $x \in L$.

Jsou-li všechny koeficienty lineární kombinace nulové, nazýváme kombinaci **triviální**. Je-li alespoň jeden koeficient nenulový, lineární kombinace je **netriviální**.

Věta

Věta ► Triviální kombinace jakýchkoli vektorů (ovšem všechny musí být ze stejného lineárního prostoru) je rovna nulovému vektoru. ◀

Důkaz je také triviální, tak ho nebudeme dělat.

Definice lineární (ne)závislosti

Definice

► Skupina vektorů x_1, x_2, \dots, x_n je **lineárně závislá** (LZ), jesliže \exists netriviální lineární kombinace těchto vektorů, která je rovna nulovému vektoru.

(Tj. $\exists k_1, \dots, k_n$ taková, že alespoň jedno $k_i \neq 0$ a zároveň

$$\sum_{i=1}^n k_i x_i = \mathbf{0}.$$

Skupina vektorů je **lineárně nezávislá** (LNZ), není-li lineárně závislá.
Tj. pouze triviální lineární kobiinace je rovna nulovému vektoru. ◀

Příklad: ► Jsou dány vektory z \mathbf{R}^3 :

$$\mathbf{a} = (1, 1, 1), \mathbf{b} = (3, 2, 0), \mathbf{c} = (0, -1, -3).$$

Zjistěte, zda jsou L(N)Z.

Řešení: Položíme $k_1\mathbf{a} + k_2\mathbf{b} + k_3\mathbf{c} = \mathbf{o}$. Máme vektorovou rovnici, která představuje soustavu tří rovnic pro tři neznámé k_1, k_2, k_3 . Pokud má soustava jediné řešení $k_1 = k_2 = k_3 = 0$, tedy pouze triviální lineární kombinace je rovna nulovému vektoru, jsou zadané vektory LNZ.

Jestliže existuje i netriviální (nenulové) řešení soustavy, to znamená, že existuje netrivialní lineární kombinace zadaných vektorů, která je rovna nulovému vektoru, pak jsou vektory LZ.

Soustava rovnic pro neznámé k_1, k_2, k_3 je

$$\begin{array}{lcl} k_1 + 3k_2 & = & 0 \\ k_1 + 2k_2 - k_3 & = & 0 \\ k_1 - 3k_3 & = & 0 \end{array} \rightarrow \left[\begin{array}{c} \text{napíšeme} \\ \text{matici} \\ \text{soustavy} \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{ccc} 1 & 3 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & -3 \end{array} \right] \begin{array}{c} -1 \\ \downarrow \\ \downarrow \end{array} \sim$$

$$\sim \left[\begin{array}{ccc} 1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & -3 & -3 \end{array} \right] \begin{array}{c} -3 \\ \downarrow \end{array} \sim \left[\begin{array}{ccc} 1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{array}{lcl} k_1 + 3k_2 & = & 0 \\ -k_2 - k_3 & = & 0 \\ 0 & = & 0 \end{array}$$

\Rightarrow Řešení je nekonečně mnoho závislých na jednom parametru

$$\mathbf{k} = (-3p, p, -p), p \in \mathbf{R}.$$

Existuje tedy netriviální lineární kombinace vektorů a , b , c ,
např. při volbě $p = 1$ je $k = (-3, 1, -1)$
a dostáváme $-3a + b - c = o$. Vektory a , b , c jsou proto LZ.

Poznámka: Jsou-li vektory lineárně závislé, lze alespoň jeden z nich vyjádřit coby lineární kombinaci ostatních. Z poslední rovnice je např. $c = -3a + b$. Ještě o tom bude řeč.

Příklad: ► Jsou dány vektory $\mathbf{a} = (1, 1, 1)$, $\mathbf{b} = (3, 2, 0)$, $\mathbf{c} = (0, 1, 2)$. Zjistěte L(N)Z.

Řešení: Utvoříme lineární kombinaci daných vektorů

$$k_1 (1, 1, 1) + k_2 (3, 2, 0) + k_3 (0, 1, 2) = (0, 0, 0).$$

a určíme, kdy je rovna nulovému vektoru. Dostaneme soustavu

$$\begin{array}{rcl} k_1 + 3k_2 & = & 0 \\ k_1 + 2k_2 + k_3 & = & 0 \\ k_1 & + & 2k_3 = 0 \end{array} \rightarrow \left[\begin{array}{ccc} 1 & 3 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{ccc} 1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{array} \right]$$

$\Rightarrow k_1 = k_2 = k_3 = 0 \Rightarrow$ Vektory jsou LNZ. (Žádný z nich nelze vyjádřit jako lineární kombinaci ostatních.)



Příklad: ► Máme lineární prostor všech funkcí, definovaných na \mathbf{R} a uvažujeme tři funkce $f, g, h : f(x) = \sin x, g(x) = \cos x, h(x) = 4$. Zjistěte, zda f, g, h jsou L(N)Z.

Řešení: Postupujeme jako v předešlém příkladu. Položíme $\alpha f(x) + \beta g(x) + \gamma h(x) = 0$ pro $\forall x \in \mathbf{R}$.

Postupně volíme vhodná x .

$$x = 0 : \alpha \sin 0 + \beta \cos 0 + 4\gamma = 0 \Rightarrow \beta + 4\gamma = 0 \quad \beta = -4\gamma$$

$$x = \frac{\pi}{2} : \alpha \sin \frac{\pi}{2} + \beta \cos \frac{\pi}{2} + 4\gamma = 0 \Rightarrow \alpha + 4\gamma = 0 \quad \alpha = -4\gamma$$

$$x = -\frac{\pi}{2} : \alpha \sin \left(-\frac{\pi}{2}\right) + \beta \cos \left(-\frac{\pi}{2}\right) + 4\gamma = 0 \Rightarrow \alpha = 4\gamma$$

Rovnice splňují pouze $\alpha = \beta = \gamma = 0$, a tedy vektory (funkce) jsou lineárně nezávislé.

Poznámka

Poznámka: Lineární nezávislost funkcí z předchozího příkladu znamená, že žádnou z nich nemůžeme vyjádřit jako lineární kombinaci ostatních.

Ale platí: $4 = 4(\sin^2 x + \cos^2 x)$.

Zde ovšem na pravé straně není lineární kombinace funkcí sinus a kosinus.

Příklad: ► Zjistěte lineární (ne)závislost funkcí f , g , h z F_R
 $f(x) = \sin^2 x$, $g(x) = 3 \cos^2 x$, $h(x) = 4$.

Řešení: Vyjdeme opět z lineární kombinace

$\alpha \sin^2 x + 3\beta \cos^2 x + 4\gamma = 0$ pro $\forall x \in \mathbf{R}$ a dosadíme zvolená x .

$$x = 0 : \quad 3\beta + 4\gamma = 0$$

$$x = \frac{\pi}{2} : \quad \alpha + 4\gamma = 0$$

$$x = \frac{\pi}{4} : \quad \frac{1}{2}\alpha + \frac{3}{2}\beta + 4\gamma = 0$$

Soustavu řeší: $\alpha = -12p$, $\beta = -4p$, $\gamma = 3p$, $p \in \mathbf{R}$

Snadno se přesvědčíme, že stejné koeficienty dávají nulovou lineární kombinaci pro $\forall x$. Funkce jsou tedy lineárně závislé, neboť existuje jejich netriviální lineární kombinace, která je pro $\forall x$ rovna nulovému vektoru (funkci).

Příklad: ► Máme LNZ vektory $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w} \in L$, L je LP. Definujeme $\mathbf{x} = 2\mathbf{u} - \mathbf{v}$, $\mathbf{y} = \mathbf{u} + 3\mathbf{v} - 2\mathbf{w}$, $\mathbf{z} = \mathbf{v} + a\mathbf{w}$, $a \in \mathbb{R}$.

Pro které hodnoty a jsou vektory $\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z}$ LNZ?

Řešení: Vytvoříme lineární kombinaci vektorů $\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z}$ a položíme ji rovnou nulovému vektoru

$$k_1(2\mathbf{u} - \mathbf{v}) + k_2(\mathbf{u} + 3\mathbf{v} - 2\mathbf{w}) + k_3(\mathbf{v} + a\mathbf{w}) = \mathbf{o}.$$

Levou stranu upravíme

$$(2k_1 + k_2)\mathbf{u} + (-k_1 + 3k_2 + k_3)\mathbf{v} + (-2k_2 + ak_3)\mathbf{w} = \mathbf{o}$$

a využijeme LNZ vektorů $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$.

Dostaneme soustavu

$$\begin{aligned} 2k_1 + k_2 &= 0 \\ -k_1 + 3k_2 + k_3 &= 0 \rightarrow k_1 = -\frac{k_2}{2}, \quad k_3 = \frac{2k_2}{a}, \quad a \neq 0. \\ -2k_2 + ak_3 &= 0 \end{aligned}$$

Dosadíme do 2. rovnice a vyjde: $\frac{7a+4}{2a}k_2 = 0 \Rightarrow$

Je-li $a = -\frac{4}{7}$ soustava má ∞ řešení $\Rightarrow x, y, z$ jsou LZ.

Je-li $a \neq -\frac{4}{7}, a \neq 0$ vektory jsou LNZ.

Zbývá vyšetřit $a = 0$. Zjistíme, že vektory jsou rovněž LNZ.

Závěr: Vektory x, y, z jsou LNZ pro $a \neq -\frac{4}{7}$.

Vlastnosti lineární (ne)závislosti

Věta ► Máme vektory x_1, x_2, \dots, x_n , které jsou prvky lineárního prostoru L . Pak platí:

- 1) LNZ nebo LZ vektorů x_1, x_2, \dots, x_n , se nezmění při změně pořadí vektorů.
- 2) Je-li pro nějaké $i \in \{1, 2, \dots, n\}$ $x_i = o$, jsou vektory LZ.
- 3) Jestliže $\exists i, j$ tak, že $x_i = x_j$, jsou vektory LZ.
- 4) Jsou-li x_1, \dots, x_n LZ a $x_{n+1} \in L$, pak x_1, \dots, x_n, x_{n+1} jsou též LZ.
- 5) Jsou-li x_1, \dots, x_n LNZ, pak i x_1, \dots, x_{n-1} jsou LNZ.
- 6) Samotný vektor x_1 braný jako skupina je LNZ, právě když $x_1 \neq o$.



Vlastnosti lineární (ne)závislosti

Důkaz: ►

ad 1) O L(N)Z vektorů rozhoduje jejich lineární kombinace, a ta se záměnou pořadí vektorů nemění (sčítání vektorů je komutativní).

ad 2) Předpokládáme, že $x_1 = \mathbf{o}$, pak pro $k_1 = 1$,

$$k_2 = k_3 = \dots = k_n = 0 \text{ je } \sum_{i=1}^n k_i x_i = \mathbf{o}$$

netriviální LK rovná nul. vektoru, \Rightarrow vektory jsou LZ.

ad 3) Předpokládáme $x_1 = x_2$. Stačí volit $k_1 = -k_2$, $k_i = 0$ pro $i = 3, \dots, n$ a máme netriviální LK, která je rovna nulovému vektoru.

Vlastnosti lineární (ne)závislosti

ad 4) x_1, \dots, x_n jsou LZ $\Rightarrow \exists$ netriviální LK $\sum_{i=1}^n k_i x_i = o.$

Pak ale lineární kombinace $\sum_{i=1}^{n+1} k_i x_i$, kde $k_{n+1} = 0$, je netriviální a rovna nulovému vektoru.

ad 5) x_1, \dots, x_n jsou LNZ, předpokládáme, že x_1, \dots, x_{n-1} jsou LZ.

Potom musí existovat netriviální LK $\sum_{i=1}^{n-1} k_i x_i = o.$

Podle bodu 4) $\Rightarrow \exists$ netriviální LK $\sum_{i=1}^n k_i x_i = o$, což je spor,
takže vektory x_1, \dots, x_{n-1} jsou LNZ.

Vlastnosti lineární (ne)závislosti

ad 6) Je-li vektor $x_1 = o$, je podle bodu 2) LZ.

Předpokládáme $x_1 \neq o$.

Je-li x_1 LZ, $\exists k \neq 0$, že $kx_1 = o$. Podle vlastností nulového vektoru by však muselo $x_1 = o$. To je spor s předpokladem, a tedy $x_1 \neq o$ je LNZ.



Příklad: ► Máme vektory x_1, \dots, x_m z lineárního prostoru \mathbf{R}^n . Dokažte, že pro $m > n$ jsou vektory LZ.

Důkaz: Sestavíme lineární kombinaci

$$\sum_{i=1}^m k_i x_i \quad \text{a položíme ji rovnu nulovému vektoru.}$$

To představuje n rovnic pro m neznámých k_1, \dots, k_m .

Provedeme Gaussovou eliminaci a získáme n' rovnic, kde $n' \leq n$, $n' < m$

$\Rightarrow m - n'$ neznámých můžeme libovolně volit, tedy i nenulově

\Rightarrow vektory jsou LZ.



Důsledek

Jsou-li n -složkové aritmetické vektory lineárně nezávislé, je jich nejvýše n .

Je-li n -složkových vektorů více než n ,
jsou určitě LZ.

Příklad: ► Jsou dány vektory:

$$x_1 = (1, 2, 3), \quad x_2 = (0, 1, 1), \quad x_3 = (0, 2, 1), \quad x_4 = (1, 1, -1), \quad x_5 = (2, 1, 0).$$

Dokažte, že jsou LZ.

Řešení: Ukážeme, že existuje netriviální LK daných vektorů, která je rovna nulovému vektoru.

$$\sum_{i=1}^5 k_i x_i = \mathbf{o}$$

Vektory mají 3 složky, dostaneme tedy 3 rovnice pro 5 neznámých k_1, \dots, k_5 . Matici příslušné soustavy jsme postupně upravili

$$\left[\begin{array}{ccccc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 & 2 & -2 & -3 \\ 2 & 1 & 2 & 1 & 1 & \downarrow & \\ 3 & 1 & 1 & -1 & 0 & \downarrow & \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{ccccc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 & 2 & -1 & \\ 0 & 1 & 2 & -1 & -3 & \downarrow & \\ 0 & 1 & 1 & -4 & -6 & \downarrow & \end{array} \right]$$

$$\sim \left[\begin{array}{ccccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & -1 & -3 & -3 \end{array} \right] \Rightarrow k_4, k_5 \text{ můžeme volit,}$$

tj. existuje netriviální lineární kombinace daných vektorů,
tudíž jsou LZ.



Věta

Věta ► Předpokládáme $n \geq 2$. Vektory x_1, \dots, x_n jsou LZ právě, když $\exists r \in \{1, \dots, n\}$, že

$$x_r = \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq r}}^n k_i x_i$$

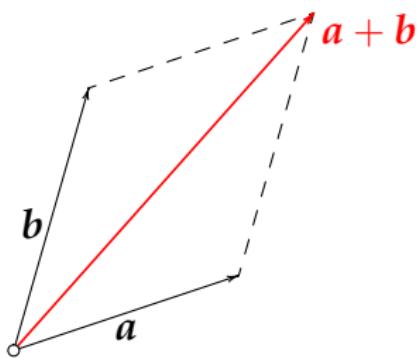
To znamená, že alespoň jeden z vektorů jde vyjádřit jako lineární kombinace ostatních.

Důsledek

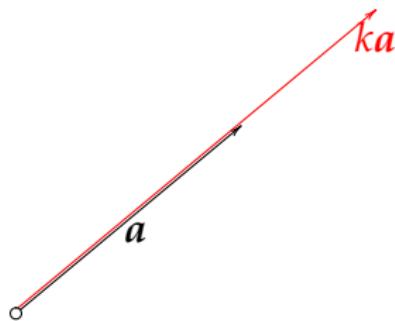
Dva vektory jsou LZ právě, když jeden je násobek druhého.

Geometrické vektory

Geometrický vektor je orientovaná úsečka umístěná do počátku.



součet vektorů



násobek vektoru

Vlastnosti geometrických vektorů

- 1) Dva vektory jsou LZ právě, když leží v jedné přímce.
- 2) Jsou dány dvě LNZ orientované úsečky, pak libovolný vektor v rovině úseček je jejich lineární kombinací.
- 3) Jestliže u, v, w leží v rovině, pak jsou LZ.
- 4) Jsou-li u, v LNZ a w neleží v rovině u, v , pak u, v, w jsou LNZ.
- 5) Jsou-li u, v, w LNZ, pak množina všech lineárních kombinací $au + bv + cw$ představuje úsečky, jejichž koncové body vyplní celý prostor \mathbf{R}^3 .