

# Limita funkce více proměnných

Helena Říhová

FBMI

26. září 2010

## 1 Limita

- Definice limity
- Parciální derivace
- Tečná rovina, totální diferenciál
- Derivace složené funkce
- Literatura

# Definice limity

## Definice

► Je dána funkce  $f: D_f \subset \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$ , bod  $A$  je hromadný bod  $D_f$ , může ale nemusí patřit do  $D_f$ . Řekneme, že funkce  $f$  má v bodě  $A \in \mathbf{R}^n$  **limitu**  $L \in \mathbf{R}$ , jestliže ke  $\forall U_\varepsilon(L) \exists$  okolí  $\overset{\circ}{U}_\delta(A)$  tak, že pro  $\forall X \in \overset{\circ}{U}_\delta(A) \cap D_f$  je  $f(X) \in U_\varepsilon(L)$ .

Tj. ke  $\varepsilon > 0 \exists \delta > 0$  tak, že pro  $\forall X \in D_f; 0 < d(X, A) < \delta$  je  $|f(X) - L| < \varepsilon$ .

Píšeme: 
$$\lim_{X \rightarrow A} f(X) = L$$

Funkce má nejvýš jednu limitu!



# Věty o limitách

Věta o součtu, rozdílu, součinu a podílu limit je stejná jako u funkce jedné proměnné.

## Věta ▶

1) Je-li  $f$  omezená na  $\overset{\circ}{U}_\delta(A) \subset D_f$  a zároveň  $\lim_{X \rightarrow A} g(x) = 0$ , pak

$$\lim_{X \rightarrow A} f(x) \cdot g(x) = 0.$$

2) Necht' existuje  $\lim_{t \rightarrow b} h(t)$ ,  $\lim_{X \rightarrow A} f(X) = b$  a existuje  $\overset{\circ}{U}_\delta(A)$ ,

že pro  $\forall X \in \overset{\circ}{U}_\delta(A)$  je  $f(X) \neq b$ . Pak

$$\lim_{X \rightarrow A} h(f(X)) = \lim_{t \rightarrow b} h(t).$$



# Příklad

Příklad: ► Určete  $\lim_{X \rightarrow 0} \frac{\sin(x^2 + y^2 + z^2)}{x^2 + y^2 + z^2}$

Řešení:

$$\lim_{X \rightarrow 0} \frac{\sin(x^2 + y^2 + z^2)}{x^2 + y^2 + z^2} = \left[ \begin{array}{l} t = x^2 + y^2 + z^2 \\ t \rightarrow 0 \end{array} \right] = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\sin t}{t} = 1. \quad \blacktriangleleft$$

## Definice

► Je dána funkce  $f: D_f \subset \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$ ;  $A \in D_f$ . Řekneme, že  $f$  je **spojitá** v bodě  $A$ , jestliže ke  $\forall U_\varepsilon(f(A)) \exists U_\delta(A)$  tak, že platí:

Je-li  $X \in D_f \cap U_\delta(A) \Rightarrow f(X) \in U_\varepsilon(f(A))$ .

Jinými slovy: ke  $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$  tak, že pro  $\forall X \in D_f$ ;

$d(X, A) < \delta$  je  $|f(X) - f(A)| < \varepsilon$ . ◀

Závěr: Funkce  $f$  je spojitá v bodě  $A \in D_f$ , právě když  $A$  je izolovaný bod  $D_f$ , nebo  $A$  je hromadný a  $\lim_{X \rightarrow A} f(X) = f(A)$ .

# Parciální derivace

## Definice

► Je dána funkce  $z = f(x, y)$ , bod  $A = [a, b]$  je vnitřní bod definičního oboru. Potom **parciální derivace** funkce  $f$  podle proměnné  $x$  je

$$f'_x(A) = \frac{\partial f}{\partial x}(A) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h, b) - f(a, b)}{h}, \quad \text{za předpokladu,}$$

že limita existuje.

Podobně parciální derivace funkce  $f$  podle proměnné  $y$  je

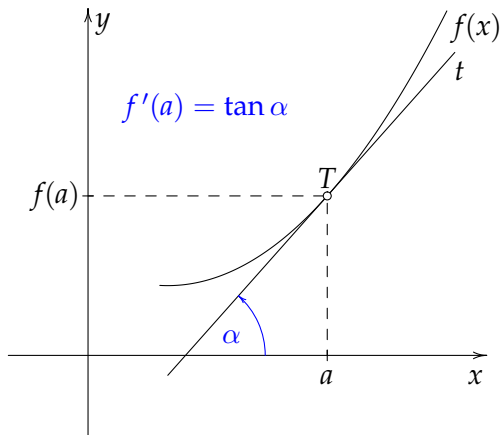
$$f'_y(A) = \frac{\partial f}{\partial y}(A) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a, b+h) - f(a, b)}{h}, \quad \text{za předpokladu,}$$

že limita existuje.



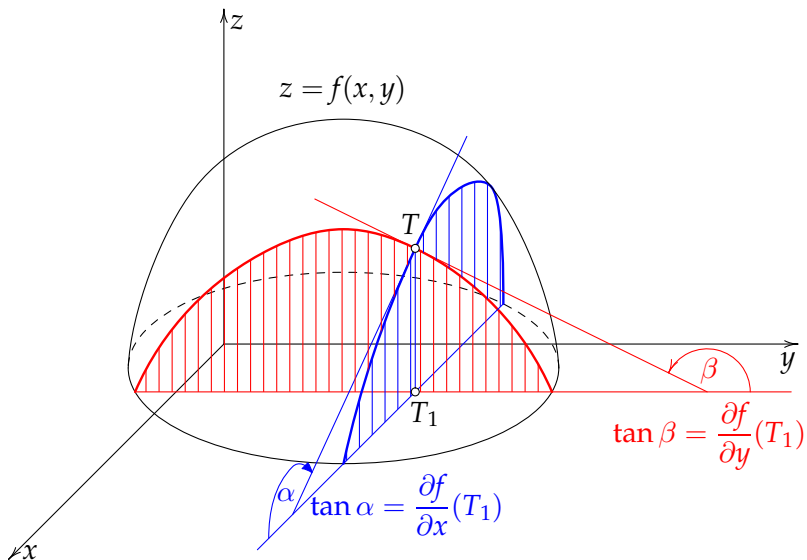
# Geometrický význam parciální derivace

U funkce jedné proměnné byla derivace  $f'(x)|_{x=a}$  číselně rovna směrnici tečny ke grafu funkce  $f$  v bodě  $a$ .





# Geometrický význam parciální derivace



# Geometrický význam parciální derivace, tečná rovina

Parciální derivace funkce  $f(x, y)$  podle  $x$  je číselně rovna směrnici tečny ke grafu funkce ve směru osy  $x$ , podobně pro proměnnou  $y$ , viz obrázek.

# Tečná rovina, totální diferenciál

## Definice

► Předpokládáme, že funkce  $f(x, y)$  je definována v nějakém okolí bodu  $A[a, b]$ . Říkáme, že

$z = p(x - a) + q(y - b) + f(a, b)$ ,  $p, q \in \mathbf{R}$  je **tečná rovina**

k ploše  $z = f(x, y)$  v bodě  $T[a, b, f(a, b)]$ , jestliže

$\lim_{X \rightarrow A} \frac{r(x, y)}{d(X, A)} = 0$ , kde  $r(x, y) = f(x, y) - f(a, b) - p(x - a) - q(y - b)$ . ◀

## Definice

► Předpokládáme, že funkce  $f(x, y)$  je definována v nějakém okolí bodu  $A[a, b]$ . Říkáme, že funkce  $f$  je diferencovatelná v bodě  $A$  (má v bodě  $A$  totální diferenciál), jestliže existuje lineární funkce  $p(x - a) + q(y - b)$ ,  $p, q \in \mathbf{R}$  taková,

# Tečná rovina, totální diferenciál

že funkce  $r(x, y)$ , definovaná výše, splňuje

$$\lim_{X \rightarrow A} \frac{r(x, y)}{d(X, A)} = 0.$$


Pak funkci  $p(x - a) + q(y - b)$  nazýváme **totální diferenciál** funkce  $f$  v bodě  $A$  a značíme  $df$ ,  $dz$ ,  $df(X, A)$ .

$$df(X, A) = p(x - a) + q(y - b), \quad p, q \in \mathbf{R}. \quad \blacktriangleleft$$

## Platí


Má-li plocha  $z = f(x, y)$  v bodě  $T[a, b, f(a, b)]$  tečnou rovinu (nikoli rovnoběžnou s osou  $z$ ), pak má funkce  $z = f(x, y)$  v bodě  $A[a, b]$  totální diferenciál a naopak.

# Totální diferenciál

Věta ► Necht' funkce  $f$  má v bodě  $A$  totální diferenciál, pak je v bodě  $A$  spojitá. 

Věta ► Necht' funkce  $f$  má v bodě  $A$  totální diferenciál, pak má v bodě  $A$  parciální derivace a platí:

$$p = \frac{\partial f}{\partial x}(A) \quad q = \frac{\partial f}{\partial y}(A), \quad \text{tj.}$$

$$df(X, A) = f'_x(A)(x - a) + f'_y(A)(y - b).$$


# Totální diferenciál

Věta ► Necht' funkce  $f$  má v  $U_\delta(A)$  parciální derivace  $f'_x(X)$ ,  $f'_y(X)$  a tyto derivace jsou spojité v  $A$ . Pak má  $f$  v bodě  $A$  totální diferenciál (je v bodě  $A$  diferencovatelná). ◀

Platí

Totální diferenciál můžeme psát ve tvaru

$$df(X, A) = f'_x(A)dx + f'_y(A)dy, \quad \text{přičemž } dx, dy$$

jsou totální diferenciály funkcí  $\varphi(x, y) = x$ ,  $\psi(x, y) = y$ .

**Věta** ► Necht'  $f, g$  mají totální diferenciál v bodě  $A$ , necht'  $h$  má totální diferenciál v bodě  $B = [f(A), g(A)]$ . Pak složená funkce  $h(f, g)$  má totální diferenciál v bodě  $A$  a platí

$$\frac{\partial z}{\partial x}(A) = \frac{\partial z}{\partial u}(B) \frac{\partial u}{\partial x}(A) + \frac{\partial z}{\partial v}(B) \frac{\partial v}{\partial x}(A)$$

$$\frac{\partial z}{\partial y}(A) = \frac{\partial z}{\partial u}(B) \frac{\partial u}{\partial y}(A) + \frac{\partial z}{\partial v}(B) \frac{\partial v}{\partial y}(A)$$

kde  $z = h(u, v)$ ,  $u = f(x, y)$ ,  $v = g(x, y)$



- [1] J. Hamhalter, J. Tišer: Diferenciální počet funkcí více proměnných, skriptum ČVUT, 2005
- [2] J. Hamhalter, J. Tišer: Integrální počet funkcí více proměnných, skriptum ČVUT, 2005
- [3] L. Průcha: Řady, skriptum ČVUT, 2005